

1) vero o falso (prima leggetele bene tutte)

(a) VERO: se $f: X \rightarrow Y$ è applicazione continua ed $E \subseteq X$ è denso, allora $f(E)$ è denso in $f(X)$:

Ricordiamo che E denso in X significa che $\forall U \in \mathcal{T}_X$ con $U \neq \emptyset$, vale che $U \cap E \neq \emptyset$

Sia ora W aperto in Y tale che $W \cap f(X) \neq \emptyset$

(in altre parole $W \cap f(X)$ è aperto non vuoto in $f(X)$);

se prendo $f(f^{-1}(W) \cap E)$ ho che

$$f(f^{-1}(W) \cap E) = W \cap f(E) \quad (\text{ref: ad esempio Manetti pag 20 formula di proiezione})$$

inoltre siccome f è continua e W aperto in Y

$f^{-1}(W)$ è aperto in X e non vuoto.

Di conseguenza E è denso in $X \Rightarrow f^{-1}(W) \cap E \neq \emptyset$.

(b) FALSO: prendiamo $f = \text{cost}_0: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, cioè

$f(x) = 0 \quad \forall x \in \mathbb{R}$ con la topologia euclidea in partenza e in arrivo.

\mathbb{R} stesso è denso in \mathbb{R} ma $f(\mathbb{R}) = \{0\}$ non è

denso in \mathbb{R} poiché $\overline{\{0\}} = \{0\} \subsetneq \mathbb{R}$.

(c) Se $D \subseteq Y$ è denso in Y allora $f^{-1}(D)$ è denso in X ? Falso.

Prendo lo stesso controesempio di (b):

$f^{-1}(\mathbb{R} \setminus \{0\}) = \emptyset \subseteq \mathbb{R}$ che ovviamente non è denso in \mathbb{R} , ma d'altra parte $\mathbb{R} \setminus \{0\}$ è denso in \mathbb{R} .

(d) se $D \subseteq Y$ è denso e f è aperta, $f^{-1}(D)$ è denso in X VERO

sia $D \subseteq Y$ denso in Y . Sia $U \subseteq X$ aperto non vuoto.

$f(U \cap f^{-1}(D)) = f(U) \cap D$ per la formula di proiezione ed essendo f aperta $f(U)$ è aperto non vuoto in Y . Dunque $f(U) \cap D \neq \emptyset$.

e di conseguenza necessariamente $U \cap f^{-1}(D) \neq \emptyset$.

Attenzione: ^[osservazione su un errore frequente] è vero che $\forall f: X \rightarrow Y$ applicazione

$\forall A \subseteq X \forall B \subseteq Y$

$f(A \cap f^{-1}(B)) = f(A) \cap B$ (formula di proiezione)

Ma non è detto che

$f^{-1}(B \cap f(A)) = f^{-1}(B) \cap A$

Infatti l'unica cosa che sappiamo è che vale questa inclusione \supseteq

Controesempio: pseudo

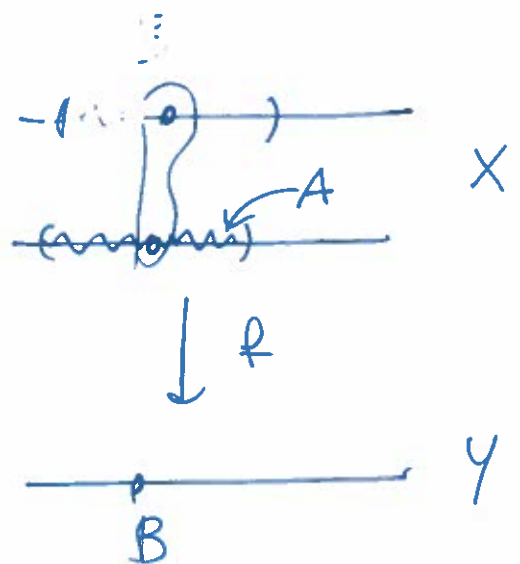
$X = \{y=0\} \cup \{y=1\} \subseteq \mathbb{R}^2$

$Y = \mathbb{R}$

$f(x,y) = p_1(x,y) = x$

pseudo $A = (0,1) \times \{0\}$

$B = \{1/2\}$



allora

$B \cap f(A) = \{1/2\}$

$f^{-1}(B) \cap A = \{(1/2, 0)\}$

$f^{-1}(B \cap f(A)) = \{(1/2, 0), (1/2, 1)\} \neq$

(a) $\forall S \subseteq \mathbb{R}^m$ $i(S)$ inviluppo convesso di S è definito come

$$i(S) := \bigcap_{\substack{C \text{ convesso in } \mathbb{R}^m \\ C \supseteq S}} C$$

Dobbiamo vedere che $i(S)$ è convesso. Basta osservare che

se $\underline{x}, \underline{y} \in i(S)$, allora $\forall t \in [0, 1]$ $t\underline{x} + (1-t)\underline{y} \in i(S)$

infatti se $\underline{x}, \underline{y} \in i(S)$ allora $\underline{x}, \underline{y} \in C \quad \forall C \text{ convesso con } C \supseteq S$

allora $\forall t \in [0, 1]$ $t\underline{x} + (1-t)\underline{y} \in C$ " , e

dunque $t\underline{x} + (1-t)\underline{y} \in i(S)$. -

$$(b) \Delta_n = i \left(\left\{ \underbrace{\{0\}}_{Q_0}, \underbrace{\{e_i\}}_{Q_i}, i=1, \dots, n \right\} \right) \subseteq \mathbb{R}^n$$

voglio verificare che

$$(*) \Delta_n = \left\{ (\underline{x}) \in \mathbb{R}^n \mid \sum_{i=1}^n x_i \leq 1, x_i \geq 0 \forall i=1, \dots, n \right\}$$

osservo che se $n=1$

(= segmento tra 0 e 1)

$\Delta_1 =$ inviluppo convesso di $\{0, 1\}$ (dunque

$$\Delta_1 = [0, 1] = \left\{ x \in \mathbb{R}^1 \mid x \leq 1 \text{ e } x \geq 0 \right\}$$

Quindi nel caso $n=1$ l'affermazione è vera.

Chiamo Σ_n l'insieme a destra nella (*)

Verifico che Σ_n è convesso: siano $\underline{x}, \underline{y} \in \Sigma_n$

sia $t \in [0, 1]$ allora, dato $\underline{z} := t\underline{x} + (1-t)\underline{y}$

$$\text{ho: } \sum_{i=1}^n z_i = \sum_{i=1}^n (t x_i + (1-t) y_i) = t \sum_{i=1}^n x_i + (1-t) \sum_{i=1}^n y_i =$$

$$= t \sum_{i=1}^m x_i + (1-t) \sum_{i=1}^m y_i \leq t \cdot 1 + (1-t) \cdot 1 = 1$$

$\begin{matrix} \swarrow & \uparrow \\ 0 & 1 \\ \swarrow & \uparrow \\ 0 & 1 \end{matrix}$

D'altra parte $\forall i: z_i = t x_i + (1-t) y_i \geq 0$

Dunque $t\underline{x} + (1-t)\underline{y} \in \Sigma_m$

Inoltre è immediato vedere che $\{Q_0, \dots, Q_m\} \subseteq \Sigma_m$,

dunque per definizione di involucro convesso

$$\Sigma_m \supseteq \Delta_m$$

Vediamo l'altra inclusione.

Sia $\underline{x} \in \Sigma_m$ osservo che se $\sum x_i < 1$

allora posso vedere \underline{x} come

$$\underline{x} = (1 - \sum x_i) \cdot Q_0 + \underbrace{\sum x_i \left(\frac{x_1 Q_1}{\sum x_i} + \dots + \frac{x_m Q_m}{\sum x_i} \right)}_{\underline{x}'}$$

e \underline{x}' è tale che

$$\underline{x}' = (x'_1, \dots, x'_m) = \left(\frac{x_1}{\sum x_i}, \dots, \frac{x_m}{\sum x_i} \right)$$

$$\sum_{i=1}^m x'_i = \frac{\sum x_i}{\sum x_i} = 1$$

In altre parole posso vedere ogni $\underline{x} \in \Sigma_m$ come un punto del segmento di estremi Q_0 e \underline{x}' .

Mi basta dunque vedere che $\underline{x}' \in \Delta_m$

per concludere che necessariamente $\underline{x} \in \Delta_m$.

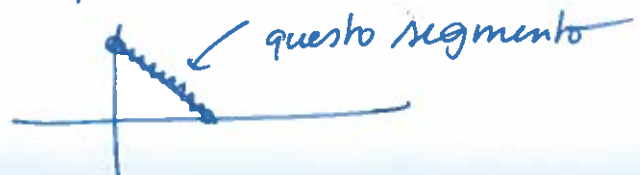
Ci siamo dunque ridotti a dimostrare che

$$\forall m \in \mathbb{N} \quad \{ \underline{x} \in \mathbb{R}^m \mid \sum x_i = 1 \text{ e } x_i \geq 0 \} \subseteq \Delta_m \quad \textcircled{A}$$

Disegno per $m=1$



per $m=2$



ora dimostro (*)

sia $\underline{x} \in \mathbb{R}^m$ tale che $\sum x_i = 1$ e $x_i \geq 0$.

sia $k(\underline{x}) = \#\{i \in \{1, \dots, m\} \mid x_i \neq 0\}$

siccome $\sum x_i \geq 1$ e $x_i \geq 0$ ho $k \geq 1$

se $k=1$ necessariamente $\underline{x} = Q_\alpha \in \Delta_m$ per qualche $\alpha \in \{1, \dots, m\}$

dunque se $k=1$ $\underline{x} \in \Delta_m$

ora dimostro per induzione che se è vero che

$(\forall \underline{x} \in \Sigma_m$ tale che $k(\underline{x}) = k-1 \Rightarrow \underline{x} \in \Delta_m)$

allora è vero che

$(\forall \underline{x} \in \Sigma_m$ tali che $k(\underline{x}) = k \Rightarrow \underline{x} \in \Delta_m)$

Sia $\underline{x} \in \Sigma_m$ tale che $k(\underline{x}) = k \geq 2$

allora fissato $\alpha \in \{1, \dots, m\}$ tale che $x_\alpha \neq 0$ ($x_\alpha \in (0, 1]$)

ho che $\underline{x} = x_\alpha Q_\alpha + \underbrace{\sum_{i \neq \alpha} x_i e_i}_{\dots}$

e vale che

$$\underline{x} = x_\alpha Q_\alpha + (1-x_\alpha) \left(\sum \frac{x_i}{1-x_\alpha} e_i \right)$$

$$= x_\alpha Q_\alpha + (1-x_\alpha) \left(\sum \frac{x_i}{1-x_\alpha} Q_i \right) \rightarrow \textcircled{\heartsuit}$$

ho che \underline{x}' è tale che

$$\sum x'_i = \frac{\sum_{i \neq \alpha} x_i}{1-x_\alpha} = \frac{\sum_{i=1}^m x_i - x_\alpha}{1-x_\alpha} = \frac{1-x_\alpha}{1-x_\alpha} = 1$$

e $x'_i = \frac{x_i}{1-x_\alpha} \geq 0$ dunque $\underline{x}' \in \Sigma_m$ e $k(\underline{x}') = k-1$

per ipotesi induttiva $\underline{x}' \in \Delta_m$.

Ora per $\textcircled{\heartsuit}$

$$\underline{x} = x_\alpha Q_\alpha + (1-x_\alpha) \underline{x}' \in \Delta_m \quad \text{dunque } \underline{x} \in \Delta_m \text{ come volevamo}$$

(c) Δ_m è chiuso. Infatti, in \mathbb{R}^m gli insiemi della forma
 $\{ \underline{x} \in \mathbb{R}^m \mid f(\underline{x}) = 0 \}$, $\{ \underline{x} \in \mathbb{R}^m \mid f(\underline{x}) \geq 0 \}$ con $f: \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}$ continua

sono dei chiusi: sono rispettivamente

$$f^{-1}(\{0\}) \text{ e } f^{-1}([0, +\infty)) / f^{-1}((-\infty, 0]) \text{ e }]0, +\infty), (-\infty, 0]$$

sono chiusi in \mathbb{R} .

$$\Delta_m = \{ \underline{x} \in \mathbb{R}^m \mid f(\underline{x}) \leq 0 \text{ e } g_i(\underline{x}) \geq 0 \}, \text{ dove}$$

$$f(\underline{x}) = \sum_{i=1}^m x_i - 1 \text{ e } g_i(\underline{x}) = x_i \quad \forall i = 1, \dots, m$$

$$\text{così } \Delta_m = \{ f(\underline{x}) \leq 0 \} \cap \bigcap_{i=1}^m \{ g_i(\underline{x}) \geq 0 \}$$

Dunque Δ_m è intersezione finita di chiusi in \mathbb{R}^m : è chiuso.

Dunque $\Delta_m = \bar{\Delta}_m$ (Sottoinsieme di uno spazio topologico è chiuso se e solo se coincide con la sua chiusura)

$$\overset{\circ}{\Delta}_m = \{ \underline{x} \in \mathbb{R}^m \mid f(\underline{x}) < 0 \text{ e } g_i(\underline{x}) > 0 \}$$

Infatti, detto A l'insieme di destra, A è aperto

$$\text{perché } A = f^{-1}((0, +\infty)) \cap \bigcap_{i=1}^m g_i^{-1}((0, +\infty))$$

e $(0, +\infty)$ è un aperto di \mathbb{R} . Ovviamente $A \subseteq \Delta_m$

$$\text{Dunque } A \subseteq \overset{\circ}{\Delta}_m = \bigcap_{\substack{U \text{ aperto} \\ U \subseteq \Delta_m}} U$$

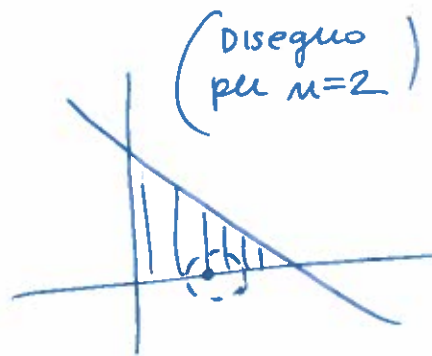
D'altra parte

Se $\underline{x} \in \Delta_m \setminus A$. Allora vale che $f(\underline{x}) = 0 \vee g_i(\underline{x}) = 0$
 se prendo una palla di qualunque raggio $\epsilon > 0$ per qualche ϵ
 centrata in \underline{x} $B_\epsilon(\underline{x})$, esiste uno $\underline{z} \in B_\epsilon(\underline{x})$
 che non appartiene a Δ_m

Infatti, se prendo \underline{x} tale che $\exists x_i$ tale che $x_i = 0$

allora

$\underline{x}' := \underline{x} - \delta e_i$ con e_i vettore i -esimo della base canonica



$\forall \delta \in (0, \epsilon)$

ho che $\underline{x}' \in B_\epsilon(\underline{x})$

(perché $d_e(\underline{x}, \underline{x}') = \|\underline{x} - \underline{x}'\| = \|\delta e_i\| = |\delta| = \delta < \epsilon$)

ma $\underline{x}' \notin \Delta_n$ (ovviamente, perché ha i -esima coordinata negativa)

Se invece abbiamo $x_i \neq 0$ (cioè $x_i > 0$) $\forall i$ e $\sum x_i = 1$

basta prendere $\delta > 0$

$\underline{x}' = \underline{x} + \delta \underline{m}$ dove $\underline{m} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix}$



ho che

$d(\underline{x}', \underline{x}) = \|\delta \underline{m}\| = \delta \|\underline{m}\| = \delta \sqrt{m}$

mentre

$\sum_{i=1}^n x'_i = \sum (x_i + \delta) = 1 + \delta > 1$

Basta prendere $\delta > 0$ tale che $\delta < \frac{\epsilon}{\sqrt{m}}$ e ho che

$\underline{x}' \in B_\epsilon(\underline{x})$ ma $\underline{x}' \notin \Delta_n$

Dunque $\overset{\circ}{\Delta}_n = A$ (Abbiamo appena visto che $\forall \underline{x} \in \Delta_n \setminus A$, \underline{x} non è interno a Δ_n)

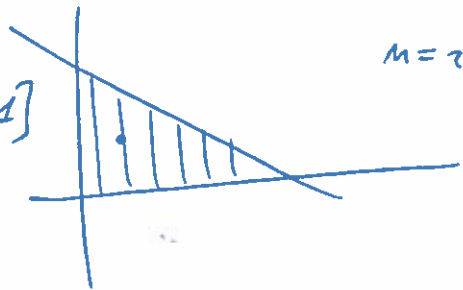
$$Fr(\Delta_n) = \Delta_n \setminus \overset{\circ}{\Delta}_n = \Delta_n \setminus \Delta_n = \{ \underline{x} \in \Delta_n \mid \sum x_i = 1 \vee \exists i \in \{1, \dots, n\} : x_i = 0 \}$$

(d) $\Delta_1 = [0, 1] \subseteq \mathbb{R}$

→ Δ_m per $m \geq 2$ non è omeomorfo a Δ_1

Infatti, osservo che $\forall m \geq 2$ se tolgo un punto da Δ_m ottengo uno spazio connesso per archi dunque connesso;

mentre $\Delta_1 \setminus \{1/2\} = [0, 1/2) \cup (1/2, 1]$ che è sconnesso.



Se esistesse φ omeomorfismo

$$\varphi: \Delta_1 \longrightarrow \Delta_m$$

avrei che in particolare

$$\varphi \Big|_{\Delta_1 \setminus \{1/2\}} : \Delta_1 \setminus \{1/2\} \longrightarrow \Delta_m \setminus \{\varphi(1/2)\}$$

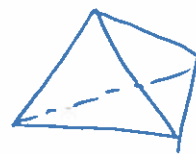
sarebbe un omeomorfismo tra uno spazio sconnesso e uno connesso. Assurdo.

→ Osserviamo che lo stesso ragionamento si può applicare a $Fr(\Delta_m) \forall m \geq 2$

Infatti:



$Fr(\Delta_3)$



tetraedro

dunque $Fr(\Delta_m) \not\cong \Delta_1$ per nessun $m \geq 2$

oltre $Fr(\Delta_1) = \{0, 1\}$ che è sconnesso, mentre

Δ_1 è connesso, dunque $Fr(\Delta_1) \not\cong \Delta_1$.

3) Essendo 4 punti in \mathbb{P}^3 , essi sono in posizione generale se e solo se, dati $v_i \in \mathbb{R}^4$ tali che $[v_i] = P_i$, vale che i v_i sono indipendenti in \mathbb{R}^4

siano dunque:

$$v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} \quad v_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad v_3 = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} \quad v_4 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Ma che $v_1 = v_3 - v_4$ dunque no, i punti non sono in posizione generale.

(b) $L(P_1, \dots, P_4) = \mathbb{P}(\text{span}(v_1, \dots, v_4))$, per definizione. Dunque la dimensione del sottospazio generato

$$\text{dai } P_i \text{ è } \dim(\text{span}(P_1, \dots, P_4)) - 1 = 2$$

Infatti $v_1 \in \text{span}(v_3, v_4)$

ma v_2, v_3, v_4 sono linearmente indipendenti

(ad esempio la sottomatrice della matrice che ha v_2, v_3, v_4 come colonne ha determinante diverso da zero)

dunque $L(P_1, \dots, P_4)$ è determinato da una equazione cartesiana.

Pono trovare questa equazione usando le formule:

$$\det \begin{pmatrix} x_0 & x_1 & x_2 & x_3 \\ 1 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & 2 & 2 \end{pmatrix} = 0$$

dunque ottengo $\boxed{x_0 + 2x_1 - 3x_2 + x_3 = 0} \quad (A)$

(c) Per determinare in modo univoco un riferimento proiettivo di \mathbb{P}^3 devo considerare 5 punti in posizione generale.

P_1, P_2, P_3 sono in posizione generale

se considero $P_4' := [1, 0, 0, 0] = [v_4']$

è chiaro che $v_4' \notin \text{span}(v_1, v_2, v_3)$, che l'equazione (A) dunque P_1, P_2, P_3, P_4' sono in posizione generale.

Ora devo scegliere un punto unita', ad esempio

$M = [v_1 + v_2 + v_3 + v_4']$ (l'importante è che un vettore associato ad M

$$M = [4, 3, 5, 5]$$

sia una combinazione lineare a coefficienti non tutti nulli dei (v_1, v_2, v_3, v_4'))

5 punti: P_1, P_2, P_3, P_4 e M identificano in modo univoco un riferimento proiettivo di \mathbb{P}^3 .